

Présentation du problème

Sur la figure ci-contre, $ABCD$ est un rectangle. Le point A' est le symétrique du point A par rapport à B , B' est le symétrique du point B par rapport à C , C' est le symétrique du point C par rapport à D et D' est le symétrique du point D par rapport à A .

On se demande quelle est la nature du quadrilatère $A'B'C'D'$. On conjecture qu'il s'agit d'un parallélogramme. Pour le démontrer il suffit d'établir que $\overrightarrow{A'B'} = \overrightarrow{D'C'}$.

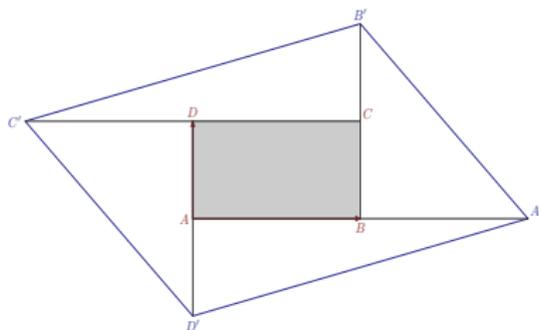


Figure 1: Un quadrilatère

On se place dans le repère $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD})$

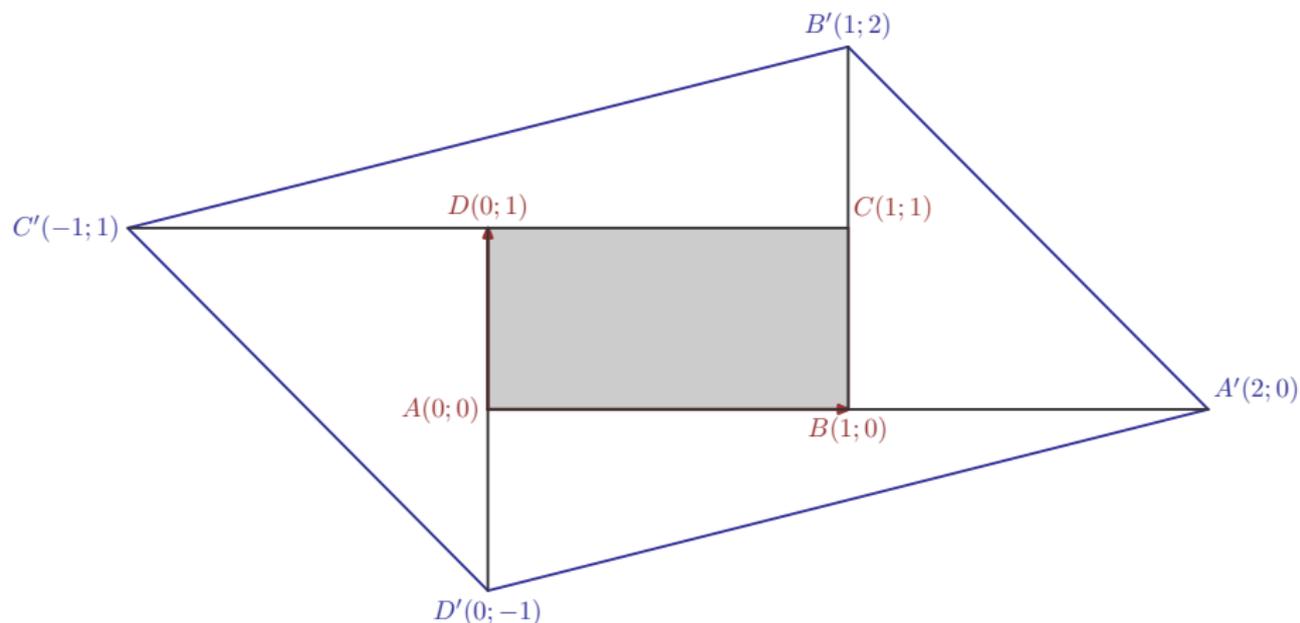


Figure 2: La figure avec les coordonnées

On se place dans le repère $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD})$

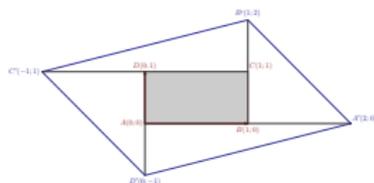


Figure 3: La figure avec les coordonnées

- On lit les coordonnées des vecteurs $\overrightarrow{A'B'}$ avec facilité : pour aller de A' à B' on se déplace de 1 unité à gauche en abscisse et 2 unités en haut en ordonnée d'où $\overrightarrow{A'B'}(-1; 2)$. De même on lit $\overrightarrow{D'C'}(-1; 2)$.
- De manière plus formelle à l'aide de la relation de Chasles on exprime le vecteur $\overrightarrow{A'B'}$ et le vecteur $\overrightarrow{D'C'}$ en fonction des vecteurs de base :

$$\overrightarrow{A'B'} = \overrightarrow{A'B} + \overrightarrow{BB'} = \overrightarrow{BA} + 2\overrightarrow{BC} = -\overrightarrow{AB} + 2\overrightarrow{AD}$$

$$\overrightarrow{D'C'} = \overrightarrow{D'D} + \overrightarrow{DC'} = 2\overrightarrow{AD} + \overrightarrow{CD} = 2\overrightarrow{AD} + 2\overrightarrow{BA} = -\overrightarrow{AB} + 2\overrightarrow{AD}$$

- $\overrightarrow{A'B'} = \overrightarrow{D'C'}$ ce qui équivaut à $A'B'C'D'$ est un parallélogramme.

Base du plan vectoriel - Définition

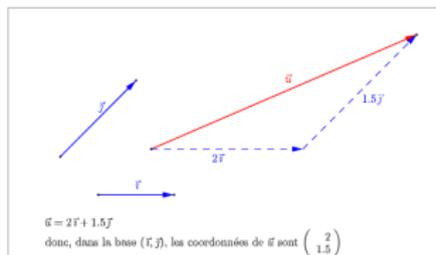
Définition

Deux vecteurs \vec{i} et \vec{j} qui n'ont pas la même direction (on dit aussi qui ne sont pas colinéaires, autrement que l'on ne peut pas représenter sur la même ligne) définissent une base.

Tout vecteur \vec{u} peut s'exprimer en fonction des vecteurs \vec{i} et \vec{j} c'est-à-dire il existe deux nombres réels x et y tels que :

$$\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j}$$

On dit que le vecteur \vec{u} a pour coordonnées $(x; y)$ dans la base (\vec{i}, \vec{j}) .



Définition : repère

Définition

Soit (\vec{i}, \vec{j}) une base du plan et soit O un point. On fabrique un repère du plan en ajoutant un point (quelconque) O que l'on appelle l'origine à la base (\vec{i}, \vec{j}) .

Par convention si on note le repère (A, \vec{i}, \vec{j}) alors la droite $(O\vec{i})$ s'appelle l'axe des abscisses (et on la représente horizontalement en général) et la droite $(O\vec{j})$ s'appelle l'axe des ordonnées.

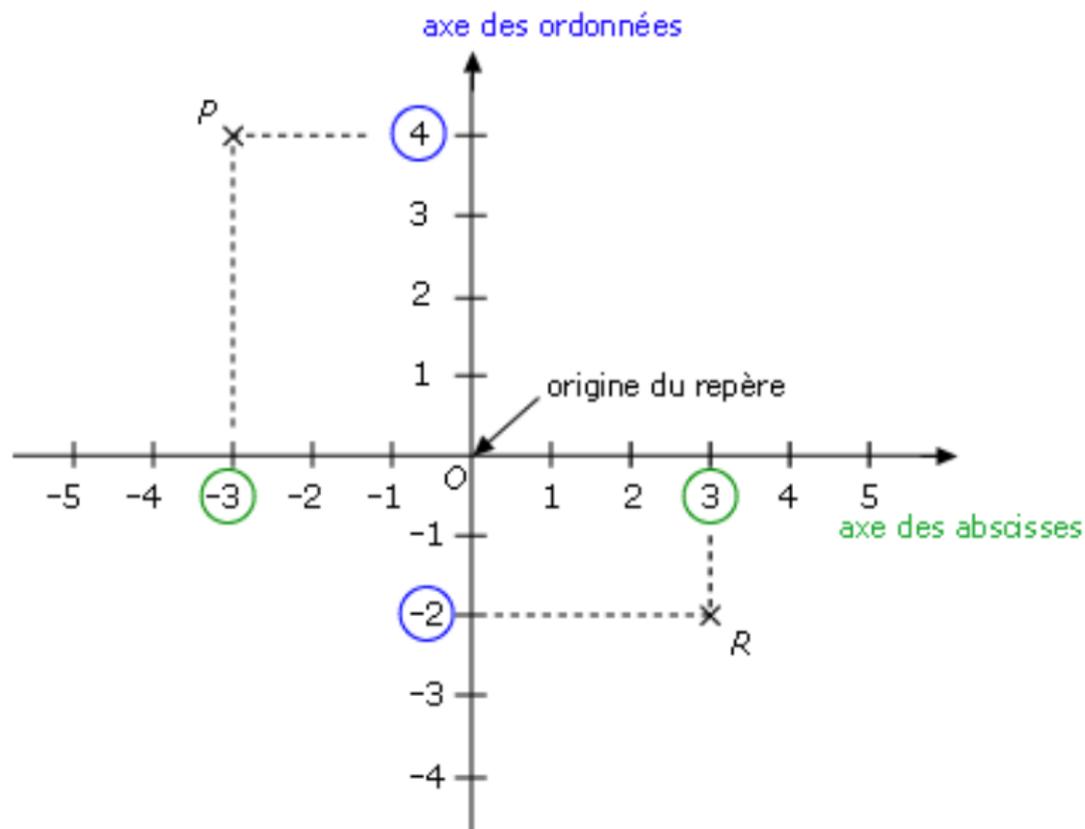
O qui est l'intersection des deux axes s'appelle l'origine du repère.

Tout point M du plan peut être repéré par deux coordonnées sur les droites $(O\vec{i})$ et $(O\vec{j})$.

On dit que ces deux nombres sont les coordonnées du point M . Le premier que l'on note x est son abscisse, le second que l'on note y est son ordonnée.

Dans le cas où les axes sont perpendiculaires, on dit que le repère est orthogonal, dans le cas où les axes sont perpendiculaires et $\|\vec{i}\| = \|\vec{j}\|$

Repère orthonormé



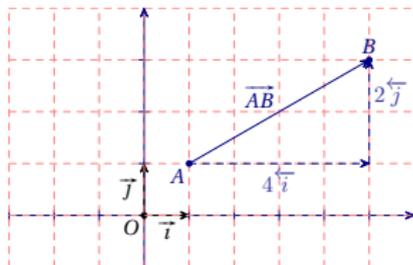
Coordonnée d'un vecteur

Contexte : On se place dans un repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$, on note $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$

Théorème

Le vecteur (\overrightarrow{AB}) a pour coordonnées :

$$(\overrightarrow{AB}) (x_B - x_A; y_B - y_A)$$



Ici les points $A(1; 1)$ et $B(5; 3)$ par conséquent le vecteur $\overrightarrow{AB}(5 - 1; 3 - 1)$ donc :

$$\overrightarrow{AB}(4; 2)$$

Figure 6: Coordonnée

Norme d'un vecteur

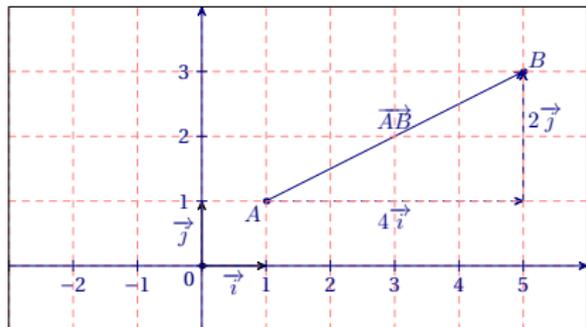
Contexte : On se place dans un repère **orthonorme** $(O; \vec{i}, \vec{j})$, on note $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$

En appliquant le théorème de Pythagore on montre immédiatement que :

Théorème

Le norme (c'est-à-dire la longueur) du vecteur (\vec{AB}) est :

$$AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$$



Ici le vecteur \vec{AB} a pour coordonnées $\vec{AB}(4; 2)$ donc sa longueur est :

$$AB = \sqrt{4^2 + 2^2} = \sqrt{20} = 2\sqrt{5}$$

Coordonnée du milieu d'un segment

Contexte : On se place dans un repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$, on note $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y; B)$

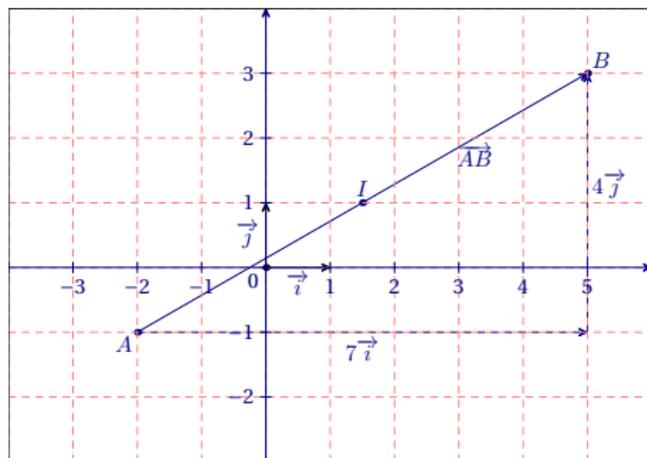


Figure 8: Milieu

Vu que $A(-2; -1)$ et $B(5; 3)$:

- l'abscisse de I s'obtient en ajoutant à l'abscisse de A la moitié de l'abscisse de \overrightarrow{AB} :

$$x_I = x_A + \frac{x_{\overrightarrow{AB}}}{2} = -2 + 3.5 = \frac{3}{2}$$

- l'ordonnée de I s'obtient en ajoutant à l'ordonnée de A la moitié de l'ordonnée de \overrightarrow{AB} :

$$y_I = y_A + \frac{y_B - y_A}{2} = -1 + 2 = 1$$

Coordonnée du milieu d'un segment

Contexte : On se place dans un repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$, on note $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y; B)$

Au final les coordonnées du milieu I du segment $[AB]$ s'obtiennent en effectuant les moyennes des coordonnées des points A et B :

Théorème

I a pour coordonnées :

$$I \left(\frac{x_A + x_B}{2}; \frac{y_A + y_B}{2} \right)$$

Dans l'exemple précédent $A(-2; -1)$ et $B(5; 3)$ on a :

$$I \left(\frac{-2 + 5}{2}; \frac{-1 + 3}{2} \right) \iff I \left(\frac{3}{2}; 1 \right)$$

Vidéos

- Lire les coordonnées d'un vecteur :
<https://youtu.be/8PyiMHttp1fE>
- Calculer la longueur d'un segment :
<https://youtu.be/pP8ebg8W9o8>
- Calculer les coordonnées du milieu :
<https://youtu.be/YTQCtSvxAmM>

A lire

- Cours
http://wicky-math.fr.nf/pdf2/Coronatravail/TSTMG/Cours_ICD
- Cours (autre version)
http://wicky-math.fr.nf/pdf2/Coronatravail/2nde/CM_7.pdf
- La page qui résume tout
<http://wicky-math.fr.nf/index.php/coronatravail>

- Thank You.