

I. Appartenance d'un point à une droite

On se place dans un repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$.

On se donne deux points A et B dont on connaît les coordonnées.

Tout point M appartient à la droite (AB) si et seulement si A, B et M sont alignés (c'est une platitude).

Poursuivons le « raisonnement », tout point M appartient à la droite (AB) si et seulement si les vecteurs \vec{AM} et \vec{AB} sont colinéaires.

Autrement dit :

Théorème 1.

$$M(x; y) \in (AB) \iff \det(\vec{AM}; \vec{AB}) = 0.$$

Application : Dans un repère on sait que A(3;5) et B(1;2), déterminons une équation cartésienne de la droite (AB) c'est-à-dire une règle qui caractérisent les coordonnées des points de la droite (AB) = .

$$M(x; y) \in (AB) \iff \det(\vec{AM}; \vec{AB}) = 0$$

$$\text{Or, } \vec{AM}(x-3; y-5) \text{ et } \vec{AB}(1-3; 2-5) \iff \vec{AB}(-2; -3)$$

Enfin :

$$\det(\vec{AM}; \vec{AB}) = \begin{vmatrix} x-3 & -2 \\ y-5 & -3 \end{vmatrix} = -3(x-3) - 2(y-5) = -3x - 2y + 19$$

Au final

$$M(x; y) \in (AB) \iff -3x - 2y + 19 = 0 \iff 3x + 2y = 19$$

Nous venons de trouver l'équation de la droite (AB) : $3x + 2y = 19$. Il est bien entendu possible d'isoler y dans le membre de gauche pour l'écrire sous sa forme réduite plus célèbre :

$$(AB) : y = -1.5x + 8.5$$

Définition 1.

Tout vecteur \vec{u} colinéaire au vecteur \vec{AB} est appelée **vecteur directeur** de la droite (AB).

Théorème 2.

Tout droite d admet une équation de la forme $ax + by = c$ où $\vec{u}(-b, a)$ est un vecteur directeur de la droite d . Réciproquement, tout ensemble de points dont les coordonnées satisfont l'équation $ax + by = c$ est une droite dirigée par le vecteur \vec{u} .